

SOLICITUD DE PARTICIPACIÓN: PROGRAMA GLOBAL TRAINING 2016-2017 – INFORMACIÓN DE LA PRÁCTICA

INFORMACIÓN CORPORATIVA		
Nombre de la empresa/institución		Avionics Control Systems BV
Persona de contacto		Mauro García – Managing Director
Localización	País	Países Bajos
	Ciudad	Leiden
	Dirección	Willem Barentszstraat 9, 2315TZ
Sector		Industrial Electronics, Unmanned Aviation

INFORMACIÓN DE LA PRÁCTICA PROPUESTA		
Número de becarios a acoger		3
Tiempo de prórroga de estancia (OPCIONAL)	Meses extra (2, 3 o 4 meses)	4
	Mensualidad (€) del becario durante los meses extra	800€/mes
VER DOCUMENTO: <i>"FORM 2_Global Training 2015 preacuerdo extensión"</i>		

INFORMACIÓN DE LA PRÁCTICA		
Departamento (en caso de solicitar más de 1 becario, indicar el departamento en el que trabajaría cada uno)		Electronica embarcada
Descripción del proyecto/actividades (en caso de solicitar más de 1 becario, indicar el proyecto/actividades en las que trabajaría cada uno)		<p><u>Ingeniero de Informatica.</u></p> <ul style="list-style-type: none"> Creación de interfaces y sistemas cliente servidor: instalación de controladores de terceros, configuración del sistema, control de las interfaces, etc. La parametrización del sistema integrado con funcionalidades específicas como plugins tiempo real, aplicaciones cliente-servidor, utilidades java, páginas web, etc. Diseño, desarrollo y programación de código tanto de alto nivel como PHP, PYTHON, etc. como código C y de rutinas embarcadas para sensores y otros microcontroladores. Sistemas usados: Angstrom Linux embebido, Ubuntu, Android, etc. <p><u>Ingeniero de Telecomunicaciones.</u></p> <ul style="list-style-type: none"> Integración de dispositivos COTS: instalación de controladores de terceros, configuración del sistema, control de las interfaces, etc. La parametrización del sistema integrado con funcionalidades específicas como plugins tiempo real, aplicaciones cliente-servidor, utilidades java, etc. Desarrollo e implementación de protocolos específicos para comunicaciones UAV con sensores y otros microcontroladores. Sistemas usados: Angstrom Linux embebido, Ubuntu, Android, etc. <p><u>Ingeniero de Electronica y Control</u></p> <p>Diseño en Matlab, desarrollo e implementación en C y probando con el equipo real de un sistema de control para la estabilización y gestión de vuelo autónomo de un piloto automático integrado en una aeronave de ala fija. Se basaría en la tecnología PID y las ecuaciones aerodinámicas de un ala volante.</p>

COMPETENCIAS REQUERIDAS PARA EL PUESTO	
Información sobre los perfiles deseados (Estudios, experiencia previa, idiomas, otras habilidades...)	<p>Ingeniero de Informática.</p> <ul style="list-style-type: none"> - Conocimiento de los protocolos de comunicación. - Conocimiento Web - Programación en C y Java, PHP y PYTHON - Desarrollo de Android <p>Ingeniero de Telecomunicaciones.</p> <ul style="list-style-type: none"> - Conocimiento de los protocolos de comunicación. - Electrónica. - Programación en C y Java - Desarrollo de Android <p>Ingeniero de Electrónica y Sistemas de Control.</p> <ul style="list-style-type: none"> - Experiencia Teoría de Control (bucles de control ya desarrolladas en el pasado) - El desarrollo de C / C ++ - Conocimiento y desarrollo Electronics.
Comentarios	<p>Buen dominio de Inglés, holandés o alemán apreciado.</p> <p>Buenos conocimientos de informática (Linux de alto nivel de nivel y competencia).</p> <p>Pasión por la tecnología.</p>