



Ariketa 1	Ariketa 2	Ariketa 3	Ariketa 4	1. zatia

Azterketaren iraupena: 3 ordu

IZEN-ABIZENAK:

TALDEA:

1.-  $\begin{cases} 2x - y - u - v = 0 \\ xu + yv - 3 = 0 \end{cases}$  sistema emanik,

a) Eztatidatu ea  $P_0(x=1, y=0, u=3, v=-1)$  puntuan sistema honek  $x$  eta  $y$

aldagaiko  $u$  eta  $v$  funtzio implizituak definitzen dituen, hau da  $\begin{cases} u = u(x, y) \\ v = v(x, y) \end{cases}$ .

b) Aurkitu  $u = u(x, y)$  funtzioaren puntu kritikoak.

(3 puntu)

a)  $\begin{cases} F(x, y, u, v) = 2x - y - u - v = 0 \\ G(x, y, u, v) = xu + yv - 3 = 0 \end{cases}$  eta  $P_0(x=1, y=0, u=3, v=-1)$  emanik:

I.  $\begin{cases} F(P) = 2 - 3 + 1 = 0 \\ G(P) = 3 - 3 = 0 \end{cases}$

II. Deribatu partzialak jarraituak dira  $\mathbb{R}^4$  osoan:

$$\begin{aligned} F'_x &= 2 & F'_y &= -1 & F'_u &= -1 & F'_v &= -1 \\ G'_x &= u & G'_y &= v & G'_u &= x & G'_v &= y \end{aligned}$$

III.  $\left. \frac{D(F, G)}{D(u, v)} \right|_P = \begin{vmatrix} F'_u & F'_v \\ G'_u & G'_v \end{vmatrix}_P = \begin{vmatrix} -1 & -1 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} = 1 \neq 0$

Beraz,  $\exists!$   $\begin{cases} u = u(x, y) \\ v = v(x, y) \end{cases}$  non  $u$  eta  $v$  diferentziagarriak diren eta  $u(1, 0) = 3$  eta  $v(1, 0) = -1$ .

b)  $u = u(x, y)$  funtzioaren puntu kritikoak kalkulatu behar ditugu, hau da,  $\begin{cases} u'_x = 0 \\ u'_y = 0 \end{cases}$

sistemaren soluzioak:

Horretarako,  $\begin{cases} F(x, y, u(x, y), v(x, y)) = 0 \\ G(x, y, u(x, y), v(x, y)) = 0 \end{cases}$  sisteman  $x$ -rekiko eta  $y$ -rekiko deribatuko dugu.

$x$ -rekiko deribatuz:

$$\begin{cases} 2 - u'_x - v'_x = 0 \\ u + x \cdot u'_x + yv'_x = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} u'_x + v'_x = 2 \\ x \cdot u'_x + yv'_x = -u \end{cases} \Rightarrow u'_x \frac{\begin{vmatrix} 2 & 1 \\ -u & y \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 1 & 1 \\ x & y \end{vmatrix}} = \frac{2y + u}{y - x}$$

Eta  $y$ -rekiko deribatuz:

$$\begin{cases} -1 - u'_y - v'_y = 0 \\ v + x \cdot u'_y + yv'_y = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} u'_y + v'_y = -1 \\ x \cdot u'_y + yv'_y = -v \end{cases} \Rightarrow u'_y \frac{\begin{vmatrix} -1 & 1 \\ -v & y \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 1 & 1 \\ x & y \end{vmatrix}} = \frac{-y + v}{y - x}$$

$$\text{Beraz, } \begin{cases} u'_x = 0 \\ u'_y = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 2y + u = 0 \\ -y + v = 0 \end{cases} (x + y \neq 0 \text{ izanik}) \Leftrightarrow \begin{cases} u = -2y \\ v = y \end{cases}$$

Erlazio hauek hasierako sisteman ordezkatzuz:

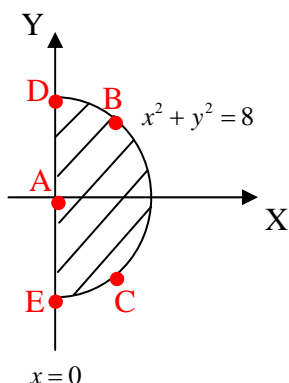
$$\begin{cases} F(x, y, u(x, y), v(x, y)) = 2x - y + 2y - y = 2x = 0 \\ G(x, y, u(x, y), v(x, y)) = -2xy + y^2 - 3 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 0 \\ y^2 - 3 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow y = \pm\sqrt{3}$$

$u = u(x, y)$  funtzioaren puntu kritikoak  $A = (0, \sqrt{3})$  eta  $B = (0, -\sqrt{3})$  izango dira.

2.-  $z = f(x, y) = x^2 + y^2 + xy - 3$  funtzioa emanik, kalkulatu mutur absolutuak hurrengo multzoan:

$$D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 / x^2 + y^2 \leq 8 \wedge x \geq 0\}$$

(3 puntu)



$f$  funtzio jarraitua da  $D$  multzo itxi eta mugatuan, orduan Weierstrass-en teorema ziurtatzen digu multzo horretan  $f$ -ren maximo eta minimo absolutuak existitzen direla.

a)  $f$ -ren puntu kritiko ez-baldintzatuak kalkulatu hasiko gara:

$$\begin{cases} f'_x = 2x + y = 0 & \Leftrightarrow & y = -2x \\ f'_y = 2y + x = 0 \end{cases} \Rightarrow -3x = 0 \Leftrightarrow x = 0 \Rightarrow y = 0$$

Puntu kritikoa:  $A = (0, 0)$  ( $A \in D$ ).

b) Orain,  $f$ -ren puntu kritiko baldintzatuak ( $D$  multzoaren muga daudenak) kalkulatu ditugu.  $D$ -ren muga bi zatitan bananduta dagoenez, bakoitza baldintza baten bitartez adierazita dagoena, hiru kasu bereiziko ditugu:

b.1)  $x = 0 \Rightarrow f(0, y) = F(y) = y^2 - 3 \Rightarrow F'(y) = 2y = 0 \Leftrightarrow y = 0$

Berrero ere  $A$  puntu kritikoa lortzen dugu.

b.2)  $x^2 + y^2 = 8 \Rightarrow w(x, y) = x^2 + y^2 + xy - 3 + \lambda(x^2 + y^2 - 8)$  funtzioa definituko dugu Lagrange-ren biderkatzaileen metodoa erabiltzeko. Honela:

$$\begin{cases} w'_x = 2x + y + 2\lambda x = 0 \Leftrightarrow 2x(1 + \lambda) + y = 0 \\ w'_y = 2y + x + 2\lambda y = 0 \Leftrightarrow 2y(1 + \lambda) + x = 0 \\ x^2 + y^2 = 8 \end{cases} \xrightarrow{(*)} 1 + \lambda = -\frac{y}{2x} = -\frac{x}{2y} \Leftrightarrow x^2 = y^2 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow 2x^2 = 8 \xrightarrow{x \geq 0} x = 2 \Rightarrow y = \pm 2$$

Beraz, bi puntu kritiko gehiago ditugu:  $B = (2, 2)$  eta  $C = (2, -2)$ .

b.3) Mugaren zati bien arteko ebaki-puntuak ere kontuan hartu behar dira (hau da, baldintza biak batera egiaztatzen dituztenak):  $x^2 + y^2 = 8 \wedge x = 0$

Hortik  $D = (0, 2\sqrt{2})$  eta  $E = (0, -2\sqrt{2})$  puntuak ditugu.

Puntu hauetan  $f$ -ren balioak konparatu:

$$f(A) = -3 \quad f(B) = 9 \quad f(C) = 1 \quad f(D) = 5 \quad f(E) = 5$$

Beraz,  $A$  minimo eta  $B$  maximo absolutuak dira.

(\*) Baldin  $x = 0 \Rightarrow y = 0 \Rightarrow x^2 + y^2 \neq 8$

3.- Izan bitez  $f$  deribagarria, hertsiki positiboa, eta  $F(x) = \int_{x-1}^{3x-3} (x-1) \cdot f(t+1) dt$ .

Estudiatu ea  $F$  funtzioak muturra duen  $x=1$  puntuan eta aztertu zein motatakoa den.

(2 puntu)

- Baldintza beharrezkoa:  $F'(1) = 0$

$F$  integral parametrikoa dela kontuan hartuta:

$$F'(x) = \int_{x-1}^{3x-3} f(t+1) dt + 3(x-1) \cdot f(3x-2) - (x-1) \cdot f(x) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow F'(1) = \int_0^0 f(t+1) dt + 0 + 0 = 0$$

Beraz,  $x=1$  puntu kritikoa da.

- Baldintza nahikoa (mutur mota sailkatzeko):

$$F''(x) = 3f(3x-2) - f(x) + 3f(3x-2) + 9(x-1) \cdot f'(3x-2) - f(x) - (x-1) \cdot f'(x) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow F''(1) = 3f(1) - f(1) + 3f(1) - f(1) = 4f(1) \underset{f>0}{>} 0 \Rightarrow x=1 \text{ minimo erlatiboa da.}$$

**4.- Kalkulatu  $\int_{-2}^2 \frac{dx}{x^2}$  integrala, aldez aurreko baldintzaren bat aintzakotzat hartu behar ote den azalduz.**

**(2 puntu)**

$$I = \int_{-2}^2 f(x) dx \text{ non } f(x) = \frac{1}{x^2} > 0 \quad \forall x \neq 0$$

$f$  mugatua dago  $\forall x \in [-2, 2] - \{0\}$  eta  $\lim_{x \rightarrow 0} f(x) = \infty \Rightarrow x = 0$  puntu singularra den.

Hau da,  $I$  integral inpropioa dela eta, beraz, kalkulatu aurretik bere konbergentzia aztertuko dugu.

$$I = \int_{-2}^2 f(x) dx = \int_{-2}^0 f(x) dx + \int_0^2 f(x) dx = I_1 + I_2$$

$I_2 = \int_0^2 \frac{dx}{x^2}$  integral inpropioa konparaziozko irizpidean erabilitako integral eredu da:

$$\int_0^2 \frac{dx}{x^m} \begin{cases} \text{konbergentea } \forall m < 1 \\ \text{dibergentea } \forall m \geq 1 \end{cases} \Rightarrow I_2 \text{ dibergentea da.}$$

Beraz  $I$  dibergentea da  $\Rightarrow \int_{-2}^2 \frac{dx}{x^2} = \infty$  (funtzio azpiintegrala ez-negatiboa baita).



Ariketa 5	Ariketa 6	Ariketa 7	2. zatia

Azterketaren iraupena: 3 ordu

IZEN-ABIZENAK:

TALDEA:

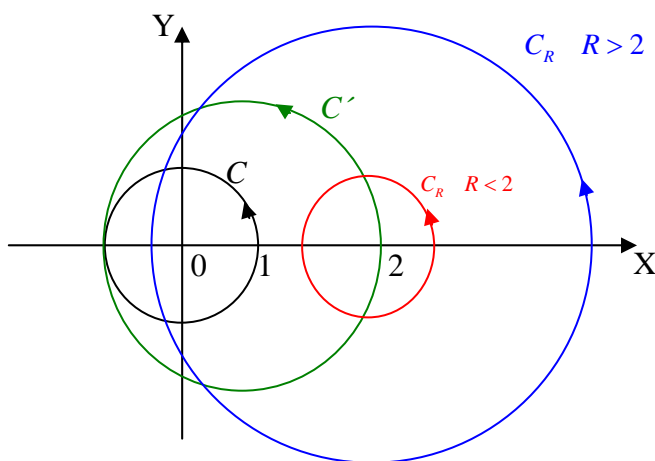
**5.- Izan bedi  $\vec{F}(x, y) = X(x, y)\vec{i} + Y(x, y)\vec{j}$  funtzioa non  $X$  eta  $Y$  eta euren deribatu partzialak jarraituak diren  $\mathbb{R}^2 - \{(0, 0)\}$  eremuan eta  $X'_y = Y'_x$ . Baldin**

$\oint_{x^2+y^2=1} \vec{F}d\vec{r} = 3$ , kalkulatu arrazoituz:

a)  $\oint_{x^2-2x+y^2=3} \vec{F}d\vec{r}$

b)  $\oint_{C_R} \vec{F}d\vec{r}$  non  $C_R \equiv \begin{cases} x = 2 + R \cdot \cos t \\ y = R \cdot \sin t \end{cases} \quad \forall R > 0, R \neq 2$

(3 puntu)



- $C \equiv x^2 + y^2 = 1$
- $\begin{cases} C' \equiv x^2 - 2xy + y^2 = 3 \Leftrightarrow \\ C' \equiv (x-1)^2 + y^2 = 4 \end{cases}$
- $C_R \equiv (x-2)^2 + y^2 = R^2$

$D$  eremu bikoizki konexuan definituriko  $\vec{F}$  funtzio jarraitua deribatu partzial jarraituekin eta  $X'_y = Y'_x$ . Teorema 6 dioenez:

$\forall C \subset D$  itxi eta simple:

$$\oint_C \vec{F}d\vec{r} = \begin{cases} k\text{tea. } C \text{ puntu singularra inguratzen badu} \\ 0 \quad \text{kontrako kasuan} \end{cases}$$

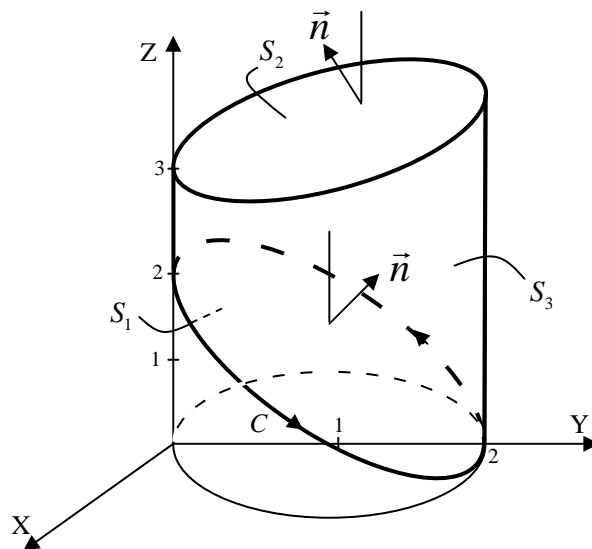
Beraz,  $\oint_{C'} \vec{F}d\vec{r} = \oint_C \vec{F}d\vec{r} = 3$  eta  $\oint_{C_R} \vec{F}d\vec{r} = \begin{cases} \oint_C \vec{F}d\vec{r} = 3 & \forall R > 2 \\ 0 & \forall R < 2 \end{cases}$

$$6.- \begin{cases} S_1 \equiv z + y = 2 \\ S_2 \equiv 2z - y = 6 \\ S_3 \equiv x^2 + y^2 = 2y \end{cases} \quad \text{gainazalek } V \text{ solidoa mugatzen duen } S \text{ gainazal itxia osatzen}$$

dute.  $\vec{F}(x, y, z) = (x + y^2 + z^2, x^2 + z^2, x^2 + y^2)$  funtzio bektoriala emanik, kalkulatu:

- $\vec{F}$  funtzioaren fluxua  $V$  solidoa mugatzen duen  $S$  gainazalaren kanpoko aurpegitik.
- $V$  solidoa mugatzen duen  $S_1$  gainazalaren zatiaren azalera.
- $\vec{F}$  funtzioaren zirkulazioa  $S_1$  eta  $S_3$  gainazalen arteko ebakidura-kurban zehar.
- $\vec{F}$ -ren errotazionalaren fluxua  $V$  solidoa mugatzen duen  $S$  gainazalaren kanpoko aurpegitik.
- $\vec{F}$ -ren errotazionalaren fluxua  $S_3$  gainazalak mugaturiko kanpoko aurpegitik.

(5 puntu)



a)  $S$  gainazal itxia denez, Gauss-en teorema aplikatu daiteke  $\vec{F}$  funtzioaren fluxua kalkulatzeko, beraz:

$$\Phi_S(\vec{F}) = \iint_S \vec{F} d\vec{S} = \iiint_V \operatorname{div}(\vec{F}) dx dy dz = \iiint_V dx dy dz$$

Integral honen mugak zilindrikoetan adieraziko ditugu:

$$\begin{cases} x = \rho \cos \theta \\ y = 1 + \rho \sin \theta \\ z = z \end{cases} \quad |J| = \rho \quad \Rightarrow \quad \begin{cases} S_1 \equiv z = 2 - y = 1 - \rho \cos \theta \\ S_2 \equiv z = \frac{y+6}{2} = \frac{7 + \rho \sin \theta}{2} \\ S_3 \equiv x^2 + y^2 = 2y \Leftrightarrow x^2 + (y-1)^2 = 1 \Leftrightarrow \rho = 1 \end{cases} \quad \Rightarrow$$

$$\Rightarrow V \equiv \left\{ 0 \leq \theta \leq 2\pi \quad 0 \leq \rho \leq 1 \Rightarrow 1 - \rho \sin \theta \leq z \leq \frac{7 + \rho \sin \theta}{2} \right\}$$

Orduan:

$$\begin{aligned} \Phi_S(\vec{F}) &= \iint_S \vec{F} d\vec{S} = \iiint_V dx dy dz = \int_0^{2\pi} \int_0^1 \int_{1-\rho \sin \theta}^{\frac{7+\rho \sin \theta}{2}} \rho dz d\rho d\theta = \int_0^{2\pi} \int_0^1 \rho \frac{5+3\rho \sin \theta}{2} d\rho d\theta = \\ &= \int_0^{2\pi} \left( \frac{5}{4} + \frac{\sin \theta}{2} \right) d\theta = \left( \frac{5\theta}{4} - \frac{\cos \theta}{2} \right)_0^{2\pi} = \frac{5\pi}{2} \end{aligned}$$

$$\text{b) Azalera}(S_1) = \iint_{R_{xy}} \sqrt{1 + (z'_x)^2 + (z'_y)^2}$$

$$\text{non } S_1 \equiv z = 2 - y \quad \forall (x, y) \in R_{xy} \equiv x^2 + (y-1)^2 \leq 1 \Rightarrow z'_x = 0 \text{ eta } z'_y = -1,$$

beraz:

$$\text{Azalera}(S_1) = \iint_{R_{xy}} \sqrt{2} dx dy = \sqrt{2} \cdot \text{Azalera}(R_{xy}) = \pi\sqrt{2}$$

$$\text{c) } C \equiv S_1 \cap S_3 \equiv \begin{cases} x^2 + (y-1)^2 = 1 \\ z = 2 - y \end{cases} \text{ kurba itxi eta sinplea denez, } S_1 \text{ gainazalaren zatia}$$

mugatzen duena,  $\vec{F}$  funtzioaren zirkulazioa kalkulatzeko Stokes-en teorema erabil daiteke, beraz:

$$\oint_C \vec{F} d\vec{r} = \iint_{S_1} \overline{\text{rot}(\vec{F})} d\vec{S} = \iint_{S_1} [(2y-2z)dydz + (2z-2x)dzdx + (2x-2y)dxdy]$$

$$\text{non } S_1 \equiv z = 2 - y \quad \forall (x, y) \in R_{xy} \equiv x^2 + (y-1)^2 \leq 1 \Rightarrow \vec{N} = (-z'_x, -z'_y, 1) = (0, 1, 1),$$

beraz:

$$\oint_C \vec{F} d\vec{r} = \pm \iint_{R_{xy}} [(2(2-y) - 2x) + (2x - 2y)] dx dy \stackrel{\left(\gamma < \frac{\pi}{2}\right)}{=} \iint_{R_{xy}} (4 - 4y) dx dy \stackrel{(*)}{=}$$

$$(*) \text{ Polarretan: } \begin{cases} x = \rho \cos \theta \\ y = 1 + \rho \sin \theta \end{cases} |J| = \rho \Rightarrow R_{xy} \equiv [0 \leq \theta \leq 2\pi \quad 0 \leq \rho \leq 1]$$

$$\stackrel{(*)}{=} \int_0^{2\pi} \int_0^1 (4 - 4 - 4\rho \sin \theta) \rho d\rho d\theta = -4 \int_0^{2\pi} \int_0^1 \rho^2 \sin \theta d\rho d\theta = -\frac{4}{3} \int_0^{2\pi} \sin \theta d\theta = 0$$

d)  $S$  gainazal itxia denez, Gauss-en teorema aplikatu daiteke  $\vec{F}$ -ren errotazionalaren fluxua kalkulatzeko, beraz:

$$\Phi_S(\overline{\text{rot}(\vec{F})}) = \iint_S \overline{\text{rot}(\vec{F})} d\vec{S} = \iiint_V \overline{\text{div}(\overline{\text{rot}(\vec{F})})} dx dy dz = 0$$



$$e) \Phi_{S_3}(\overline{\text{rot}(\vec{F})}) = \iint_{S_3} \overline{\text{rot}(\vec{F})} d\vec{S}$$

Hala ere, gainazal-integral hau kalkulatu beharrez, aurreko ataleko emaitzaz baliatuko gara kalkuluak errazteko. Honela:

$S \equiv S_1 \cup S_2 \cup S_3$  itxia denez, orduan:

$$\left. \begin{aligned} \Phi_S(\overline{\text{rot}(\vec{F})}) &= \Phi_{S_1}(\overline{\text{rot}(\vec{F})}) + \Phi_{S_2}(\overline{\text{rot}(\vec{F})}) + \Phi_{S_3}(\overline{\text{rot}(\vec{F})}) \stackrel{(d)}{=} 0 \\ \text{Eta } \Phi_{S_1}(\overline{\text{rot}(\vec{F})}) &= \iint_{S_1} \overline{\text{rot}(\vec{F})} d\vec{S} \stackrel{(c)}{=} 0 \end{aligned} \right\} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \Phi_{S_3}(\overline{\text{rot}(\vec{F})}) = -\Phi_{S_2}(\overline{\text{rot}(\vec{F})}) = -\iint_{S_2} \overline{\text{rot}(\vec{F})} d\vec{S}$$

Gainazal-integral hau hasieran planteatutakoa baino errazagoa da:

$$S_2 \equiv z = \frac{y+6}{2} \quad \forall (x, y) \in R_{xy} \equiv x^2 + (y-1)^2 \leq 1 \quad \Rightarrow \quad \vec{N} = (-z'_x, -z'_y, 1) = \left(0, -\frac{1}{2}, 1\right)$$

Orduan:

$$\iint_{S_2} \overline{\text{rot}(\vec{F})} d\vec{S} = \iint_{S_2} [(2y-2z)dydz + (2z-2x)dzdx + (2x-2y)dxdy] =$$

$$= \pm \iint_{R_{xy}} \left[ -\frac{1}{2} \left( 2 \left( \frac{y+6}{2} \right) - 2x \right) + (2x-2y) \right] dxdy \stackrel{(\gamma < \frac{\pi}{2})}{=} \iint_{R_{xy}} \left( 3x - \frac{5}{2}y - 3 \right) dxdy \stackrel{(*)}{=}$$

$$\stackrel{(*)}{=} \int_0^{2\pi} \int_0^1 \left( 3\rho \cos \theta - \frac{5}{2}(1 + \rho \sin \theta) - 3 \right) \rho d\rho d\theta = \int_0^{2\pi} \int_0^1 \left( 3\rho^2 \cos \theta - \frac{11}{2}\rho - \frac{5}{2}\rho^2 \sin \theta \right) d\rho d\theta =$$

$$= \int_0^{2\pi} \left( \cos \theta - \frac{11}{4} - \frac{5}{6} \sin \theta \right) d\theta = \left( \sin \theta - \frac{11}{4}\theta + \frac{5}{6} \cos \theta \right)_0^{2\pi} = -\frac{11\pi}{2} \quad \Rightarrow \quad \Phi_{S_3}(\overline{\text{rot}(\vec{F})}) = \frac{11\pi}{2}$$

$$(*) \text{ Polarretan: } \begin{cases} x = \rho \cos \theta \\ y = 1 + \rho \sin \theta \end{cases} \quad |J| = \rho \quad \Rightarrow \quad R_{xy} \equiv [0 \leq \theta \leq 2\pi \quad 0 \leq \rho \leq 1]$$

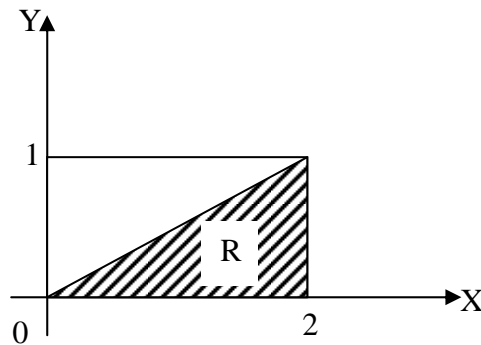
7.- Kalkulatu hurrengo integrala aldez aurretik integrazio ordena aldatuz:

$$\int_0^1 \int_{2y}^2 \frac{\operatorname{tg}(x)}{x} dx dy$$

(2 puntu)

$$I = \int_0^1 \int_{2y}^2 \frac{\operatorname{tg}(x)}{x} dx dy = \iint_R \frac{\operatorname{tg}(x)}{x} dx dy$$

$$\text{non } R = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 / 0 \leq y \leq 1, 2y \leq x \leq 2\}$$



$$\text{Orduan, } R = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 / 0 \leq x \leq 2, 0 \leq y \leq \frac{x}{2} \right\}$$

Beraz:

$$\begin{aligned} I &= \iint_R \frac{\operatorname{tg}(x)}{x} dx dy = \int_0^2 \int_0^{\frac{x}{2}} \frac{\operatorname{tg}(x)}{x} dy dx = \int_0^2 \frac{\operatorname{tg}(x)}{x} \cdot \frac{x}{2} dx = \int_0^2 \frac{\operatorname{tg}(x)}{2} dx = \\ &= -\frac{L|\cos x|}{2} \Big|_0^2 = -\frac{L|\cos 2|}{2} \end{aligned}$$